

# Espaces vectoriels euclidiens

## (2)

1 Automorphismes orthogonaux, matrices orthogonales

2 Automorphismes orthogonaux du plan

# Plan

1 Automorphismes orthogonaux, matrices orthogonales

2 Automorphismes orthogonaux du plan

## Définition

Un endomorphisme  $f$  de  $E$  est **orthogonal** si

$$\forall x, y \in E, (f(x) | f(y)) = (x | y).$$

il conserve le produit scalaire

**Remarque :** La norme aussi  $\forall x \in E, \|f(x)\| = \|x\|$ .  $\rightarrow$  « isométrie vectorielle ».

## Exercice

(TD) Dans  $\mathbb{R}^2$  muni du produit scalaire canonique, montrer que l'endomorphisme  $f$  défini par

$$f(x, y) = (-y, x)$$

est orthogonal.

**Notion.** Un endomorphisme  $f$  de  $E$  est dit orthogonal si, et seulement si, il conserve le produit scalaire  $(f(x) | f(y)) = (x | y)$ , ou alors la norme  $\|f(x)\| = \|x\|$ .

## Corollaire.

Un endomorphisme orthogonal d'un espace vectoriel euclidien  $E$  est un automorphisme de  $E$  (une bijection) :

automorphisme orthogonal

**Démonstration.** Soit  $f$  un endomorphisme orthogonal.

$$x \in \text{Ker}(f) : f(x) = 0 \quad \Rightarrow \quad \|f(x)\| = 0$$

$$\|x\| = \|f(x)\| = 0 \quad \Rightarrow \quad x = 0 \quad \Rightarrow \quad \text{Ker}(f) = \{0\}$$

$f$  est injectif. Par théorème du rang,  $\dim \text{Im}(f) = \dim E$ , donc  $f$  surjectif.  
Donc  $f$  est bijectif.

**Exemples :**  $\text{Id}_E$  et  $-\text{Id}_E$  sont des automorphismes orthogonaux.

La symétrie orthogonale  $s$  par rapport à  $F$  (sev) est un automorphisme orthogonal, mais pas la projection orthogonale sur  $F$ .

$$x = x_F + x_{F^\perp}, \quad \rightarrow s(x) = x_F - x_{F^\perp}$$

$$\|s(x)\|^2 = \|y - z\|^2 = \|y\|^2 + \|z\|^2$$

(Pythagore) et encore (Pythagore)

$$= \|y + z\|^2 = \|x\|^2$$

## Théorème.

$\mathcal{O}(E)$  est l'ensemble des automorphismes orthogonaux de  $E$ .

### Groupe orthogonal

- ① l'élément neutre pour la composition  $\text{Id}_E$  est orthogonal.
- ② La composée de deux automorphismes orthogonaux de  $E$  est un automorphisme orthogonal de  $E$ .
- ③ L'automorphisme réciproque d'un automorphisme orthogonal de  $E$  est un automorphisme orthogonal de  $E$ .



# Matrices

## Définition

Une matrice  $A$  est **orthogonale** si son inverse est égale à sa transposée

$$A^{-1} = {}^tA, \quad {}^tAA = I_n$$

## Exercice

(TD) Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ . Calculer  ${}^tAA$ . Que peut-on en déduire ?

**Notion.**  ${}^tA$  est la matrice obtenue en transformant les colonnes de  $A$  en lignes, ou alors en faisant la symétrie des coefficients par rapport à la diagonale de  $A$ .

## Théorème.

$\mathcal{O}(n)$  est l'ensemble des matrices orthogonales d'ordre  $n$ .

Groupe orthogonal d'ordre  $n$  : noté  $\mathcal{O}(n)$ .

- 1 la matrice  $I_n$ , est orthogonale.
- 2 Le produit de deux matrices orthogonales est une matrice orthogonale.
- 3 L'inverse d'une matrice orthogonale est une matrice orthogonale.

De plus, le déterminant d'une matrice orthogonale vaut 1 ou  $-1$ .

**Démonstration.** Soit  $A$  matrice orthogonale :  ${}^tAA = I_n$

$$1 = \text{Det}(I_n) = \text{Det}({}^tAA) = \text{Det}(A) \text{Det}({}^tA) = \text{Det}(A)^2.$$

## Propriété.

Un endomorphisme  $f$  est orthogonal  
 $\Leftrightarrow$  sa matrice  $M(f)$  dans une base orthonormale est orthogonale.

Soit  $\mathcal{B}$  une base orthonormée de  $E$

La base  $\mathcal{B}'$  est orthonormée  $\Leftrightarrow$  la matrice de passage de  $\mathcal{B}$  à  $\mathcal{B}'$  est orthogonale.

# Classement des automorphismes orthogonaux

On veut la liste complète de tout les automorphismes orthogonaux dans le plan et dans l'espace.

$$E = \mathbb{R}^2 \quad \text{ou} \quad E = \mathbb{R}^3$$

$f$  un endomorphisme de  $E$  avec  $A$  sa matrice dans une base orthonormale (canonique le plus souvent !)

On vérifie que  $f$  conserve le produit scalaire ou que  ${}^tAA = I_n$ . Donc  $f$  est un automorphisme orthogonal,  $A$  est une matrice orthogonale.

Quel type d'automorphisme est  $f$  ou  $A$ ?

## Presque orthogonal...

Si on obtient

$${}^tAA = kI_n$$

$A$  n'est pas orthogonale. On pose

$$A' = \frac{1}{\sqrt{k}}A$$

alors

$$A = \underbrace{\sqrt{k}I_d}_{\text{homothétie}} \times \underbrace{A'}_{\text{orthogonale}}$$

$f$  correspond donc à la composée entre un endomorphisme orthogonal et une homothétie de rapport  $\sqrt{k}$ . Et il reste à étudier  $A'$  (au lieu de  $A$ ).

On détermine  $F$  le sous-espace vectoriel des vecteurs invariants par  $f$ .

$$F = \{x \in E, f(x) = x\} = \{X \in \mathbb{R}^n, AX = X\}$$

ainsi que  $\det A$  (qui vaut 1 ou -1).

### Théorème.

Un automorphisme orthogonal dont l'ensemble des vecteurs invariants est un hyperplan est la réflexion par rapport à cet hyperplan.

# Plan

- 1 Automorphismes orthogonaux, matrices orthogonales
- 2 Automorphismes orthogonaux du plan

# Automorphismes orthogonaux du plan

$$E = \mathbb{R}^2$$

$F$  l'ensemble des vecteurs invariants est un sous-espace vectoriel de  $E$ , donc sa dimension est 0, 1 ou 2.

Si  $\dim(F) = 2$ . Donc  $F = E$  et tout les vecteurs de  $E$  sont invariant par  $f$ .

$$f = \text{Id}_E$$

$f$  est de déterminant 1



Si  $\dim(F) = 1$ .  $F$  est une droite vectorielle = hyperplan de  $E$ .

$f$  est la réflexion par rapport à la droite vectorielle  $F$

$f$  est de déterminant  $-1$

Si  $\dim(F) = 0$ .

- Si  $\forall x \in E, f(x) = -x$ , alors  $f = -\text{Id}_E$ , c'est aussi la rotation d'angle  $\pi$ .
- Sinon, on peut trouver un vecteur  $a \neq \vec{0}$  avec  $f(a)$  non colinéaire à  $a$ .  
On pose :
  - ▶  $D$  droite dirigée par  $a$
  - ▶  $\Delta$  droite dirigée par  $a + f(a)$  (elle passe au "milieu" de  $a$  et  $f(a)$ ).
  - ▶  $s$  la symétrie orthogonale par rapport à  $\Delta$

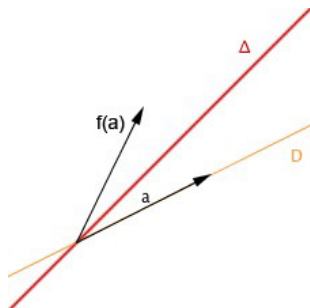
on s'intéresse à

$$s \circ f$$

$s \circ f$  est un automorphisme orthogonal.

$$s \circ f(a) = s(f(a)) = a$$

Donc toute la droite  $D$  est invariante par  $s \circ f$ , donc  $s \circ f = s'$  est la réflexion par rapport à  $D$ .



$$f = s^{-1} \circ s' = s \circ s'$$

$f$  est la composée de deux réflexions.

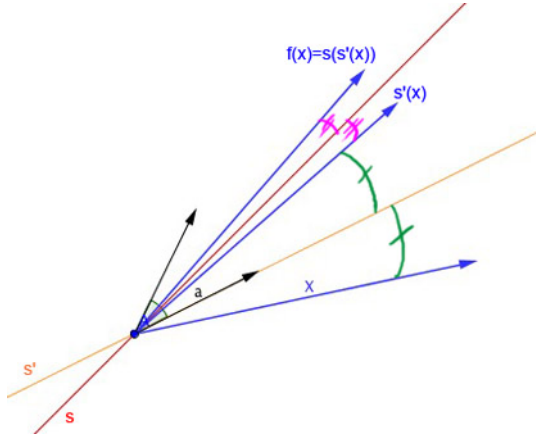
$$\det(f) = \det(s \circ s') = \det(s) \det(s') = (-1)^2 = 1$$

Mais on peut aller plus loin ....

$\theta = \text{angle}(a, f(a)).$

Pour tout  $x$ , on cherche  
l'angle  $(x, f(x))$

$(x, f(x)) = (x, s(s'(x))).$



En intercalant  $s'(x)$  au milieu :

$$(x, f(x)) = (x, s'(x)) + (s'(x), s(s'(x))) = 2 \text{ vert} + 2 \text{ rose}$$

Vert + rose = angle entre les deux axes = moitié de l'angle  $(a, f(a)).$

$$(x, f(x)) = (a, f(a)) = \theta$$

Si  $\dim(F) = 0$ .

$f$  est la rotation vectorielle d'angle  $\theta$

Son déterminant vaut 1

## Propriété.

Les automorphismes orthogonaux du plan :

- identité
- rotations
- réflexions (det -1)

---

le groupe spécial orthogonal  $\mathcal{SO}(E)$  = automorphisme orthogonaux de déterminant 1, donc rotation et identité.

identité = rotation d'angle 0. Donc les automorphismes orthogonaux du plan :

- rotations  $\rightarrow$  composée de deux réflexions.
- réflexions

automorphismes orthogonaux du  
plan = une ou deux réflexions.

les réflexions engendrent le groupe orthogonal.

Si  $f$  est une rotation du plan  $\rightarrow$  angle  $\theta$

- ① choisir un vecteur **unitaire**  $v$
- ② Calculer  $f(v)$
- ③ utiliser les formules

$$\begin{cases} \cos(\theta) = (v | f(v)) \\ \sin(\theta) = \det(v, f(v)) \end{cases}$$



## Propriété.

La composée des rotations d'angle  $\theta$  et  $\theta'$  est la rotation d'angle  $\theta + \theta'$ .

# les matrices orthogonales dans le plan

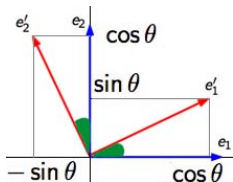
A la matrice orthogonale de  $f$  dans une base orthonormale  $\mathcal{B}(e_1, e_2)$ .

①  $e'_1 = f(e_1)$

②  $e'_2 = f(e_2)$

③ on met en colonne côte à côte.

Si  $f$  est la rotation d'angle  $\theta$ .



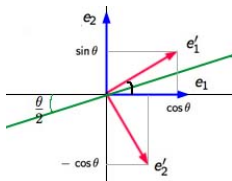
$$e'_1 = \cos \theta e_1 + \sin \theta e_2, \quad e'_2 = -\sin \theta e_1 + \cos \theta e_2$$

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

## Exercice

(TD) Dans  $\mathbb{R}^2$  orienté par sa base canonique, déterminer la matrice dans la base canonique de la rotation d'angle  $\frac{\pi}{2}$ . (on dit aussi **quart de tour**).

**Notion.** Dans une base orthonormale, la matrice d'une rotation est  $\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  avec  $\theta$  l'angle de la rotation.



Si  $f$  est une réflexion.

$$e'_1 = \cos \theta e_1 + \sin \theta e_2, \quad e'_2 = \sin \theta e_1 - \cos \theta e_2$$

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$$

Attention, ce  $\theta$  dépend de l'angle entre la droite et la base !

## Bonus

Si  $f$  est une réflexion. Si on prend

- $e_1$  vecteur directeur de l'axe de la réflexion
- $e_2$  orthogonal à l'axe.

Alors

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

## Et il en reste quoi ?

- ① Pour vérifier que  $f$  de matrice  $A$  est un automorphisme orthogonal, on calcule ...
- ② Pour trouver l'espace  $F$  des vecteurs invariants de  $f$ , on résout...
- ③ Dans le plan, donner la liste des automorphismes orthogonal.
- ④ Dans le plan, en base orthonormale, la matrice d'une rotation d'angle  $\theta$  est ...

# Réponses

- ① Pour vérifier que  $f$  de matrice  $A$  est un automorphisme orthogonal, on calcule ...  
$$A^t A = I_n$$
- ② Pour trouver l'espace  $F$  des vecteurs invariants de  $f$ , on résout...  
$$f(X) = X$$
- ③ Dans le plan, donner la liste des automorphismes orthogonaux.  
Réflexion (symétrie orthogonale par rapport à une droite) et rotation.
- ④ Dans le plan, en base orthonormale, la matrice d'une rotation d'angle  $\theta$  est  
$$\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$