

# Géométrie : Vecteurs et Coordonnées

## (3)

1 Produit scalaire

2 Déterminant dans le plan

# Plan

1 Produit scalaire

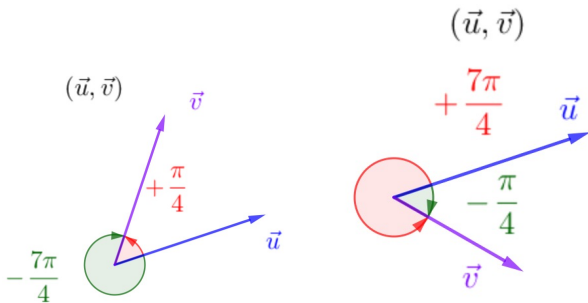
2 Déterminant dans le plan

# Mesure de l'angle entre deux vecteurs

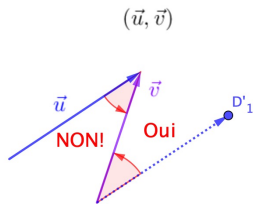
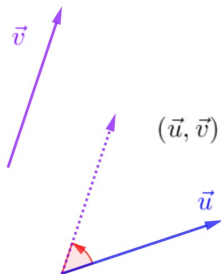
## Définition

le nombre  $(\vec{u}, \vec{v})$  est une **mesure** en radians de l'angle orienté allant de  $\vec{u}$  vers  $\vec{v}$ .

## Exemples :



il faut que les deux vecteurs aient **la même origine**



# Dans le plan

## Définition

Le produit scalaire de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  est le nombre

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$  si l'un des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  est nul,
- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}, \vec{v})$  sinon.

**Remarque :**

$$\vec{u} \cdot \vec{u} = \vec{u}^2 = \|\vec{u}\|^2$$

En particulier,  $(\overrightarrow{AB})^2 = AB^2$ .

# Dans l'espace

## Définition

Il existe  $\vec{\mathcal{P}}$  un plan qui contient  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

Le produit scalaire de  $\vec{u}$  et de  $\vec{v}$  noté est  $\vec{u} \cdot \vec{v}$ , calculé dans le plan  $\mathcal{P}$ .

**Remarque :** le produit scalaire de l'espace = produit scalaire du plan, dans le bon plan  $\mathcal{P}$ . Les propriétés sont les mêmes



# Propriétés du produit scalaire

## Propriété.

bilinéaire et symétrique :

- (i)  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$  (symétrie).
- (ii)  $(\lambda \vec{u} + \mu \vec{v}) \cdot \vec{w} = \lambda \vec{u} \cdot \vec{w} + \mu \vec{v} \cdot \vec{w}$  (linéarité)
- (iii)  $\vec{u} \cdot (\lambda \vec{v} + \mu \vec{w}) = \lambda \vec{u} \cdot \vec{v} + \mu \vec{u} \cdot \vec{w}$  (linéarité).

## Propriété.

$$\vec{u} \perp \vec{v} \text{ (orthogonal)} \quad \Leftrightarrow \quad \vec{u} \cdot \vec{v} = 0.$$

## Démonstration.

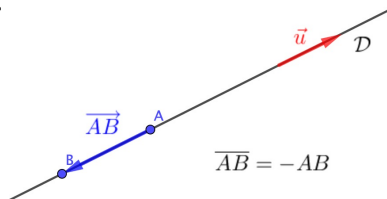
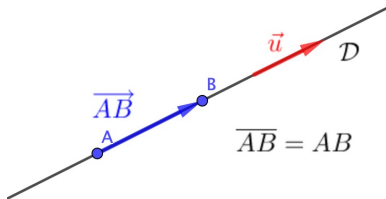
## Définition

$\mathcal{D}$  une droite ayant un vecteur directeur  $\vec{u}$ .  $A$  et  $B$  deux points de  $\mathcal{D}$ .

La **mesure algébrique** de  $AB$  est

$$\overline{AB} = \begin{cases} 0 & \text{si } A = B \\ AB & \text{si les vecteurs } \vec{AB} \text{ et } \vec{u} \text{ sont dans le même sens} \\ -AB & \text{si les vecteurs } \vec{AB} \text{ et } \vec{u} \text{ sont de sens contraire} \end{cases}$$

## Exemples :

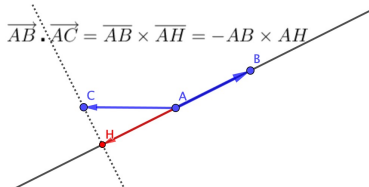
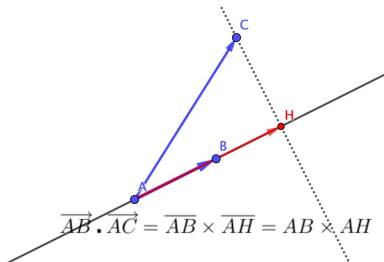


## Propriété.

$A, B, C$  trois points du plan,  $H$  le projeté orthogonal de  $C$  sur la droite  $(AB)$ .

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = \overline{AB} \times \overline{AH}.$$

- $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AH$  si  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AH}$  sont dans le même sens
- $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = -AB \times AH$  si  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AH}$  sont dans le sens contraire



# Expression dans une base orthonormale

## Propriété.

Dans une base orthonormale,  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$  :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' + zz'.$$

**Démonstration.** On décompose  $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$  et  $\vec{v} = x'\vec{i} + y'\vec{j} + z'\vec{k}$ .

$$\begin{aligned}\vec{u} \cdot \vec{v} &= (x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}) \cdot (x'\vec{i} + y'\vec{j} + z'\vec{k}) \\ &= xx'(\vec{i} \cdot \vec{i}) + xy'(\vec{i} \cdot \vec{j}) + xz'(\vec{i} \cdot \vec{k}) + yx'(\vec{j} \cdot \vec{i}) + yy'(\vec{j} \cdot \vec{j}) \\ &\quad + yz'(\vec{j} \cdot \vec{k}) + zx'(\vec{k} \cdot \vec{i}) + zy'(\vec{k} \cdot \vec{j}) + zz'(\vec{k} \cdot \vec{k})\end{aligned}$$

$\vec{i}$  est de norme 1 et il fait un angle 0 avec lui-même donc

$$\vec{i} \cdot \vec{i} = 1 \times 1 \times \cos 0 = 1$$

Les vecteurs de la bases étant orthogonaux deux à deux, on a

$$\vec{i} \cdot \vec{j} = 0$$

Donc il reste  $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' + zz'$

## Corollaire.

$\vec{u}$  de coordonnées  $(x, y, z)$  dans une base orthonormale

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}.$$

Deux points  $A(x_A, y_A, z_A)$  et  $B(x_B, y_B, z_B)$  dans un repère ortho-normal

$$AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}.$$

## Exercice

Dans le plan muni d'un repère orthonormé, on considère  $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ -6 \end{pmatrix}$  et  $\vec{w} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$  des vecteurs.

- ① Calculer  $\vec{u} \cdot \vec{v}$ . Que peut-on dire en déduire ?
- ② Calculer  $\vec{u} \cdot \vec{w}$ ,  $\|\vec{u}'\|$ ,  $\|\vec{w}'\|$  et en déduire les mesures possibles de l'angle  $(\vec{u}, \vec{w})$ .

## Notions.

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}, \vec{v})$
- $\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy'$
- $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ .



### Propriété.

$(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  une base orthonormée de l'espace et  $\vec{u}(x, y, z)$

$$x = \vec{u} \cdot \vec{i} \quad y = \vec{u} \cdot \vec{j}, \quad z = \vec{u} \cdot \vec{k}$$

**Remarque :** Tout ce qui précède marche toujours dans le plan, avec deux coordonnées seulement. On enlève  $z, z', z_B, z_A, \vec{k}$ .

# Plan

1 Produit scalaire

2 Déterminant dans le plan

# Déterminant dans le plan

## Définition

$\mathcal{B}$  une base du plan et  $\vec{u}(x, y)$ ,  $\vec{v}(x', y')$  deux vecteurs  
Le **déterminant** de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  dans la base  $\mathcal{B}$  est

$$\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{v}) = \begin{vmatrix} x & x' \\ y & y' \end{vmatrix} = xy' - yx'.$$

## Exercice

Dans le plan muni d'un repère orthonormé, on considère  $A(2; 1)$ ,  $B(7; 2)$  et  $C(3; 4)$  des points. Calculer  $\det(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ .

## Propriété.

$\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires  $\Leftrightarrow \det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{v}) = 0$

### Corollaire.

Dans un repère  $(O; \mathcal{B})$ , les points  $A(x_A, y_A)$ ,  $B(x_B, y_B)$  et  $M(x, y)$  sont alignés

$$\iff \det_{\mathcal{B}}(\overrightarrow{AM}, \overrightarrow{AB}) = 0$$

**Démonstration.** Les points  $A, B, M$  sont alignés

$\iff \overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AM}$  sont colinéaires

$\iff \det(\overrightarrow{AM}, \overrightarrow{AB}) = 0$

## Propriété.

Le déterminant est antisymétrique

$$\det_{\mathcal{B}}(\vec{v}, \vec{u}) = -\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{v})$$

Le déterminant est bilinéaire

$$\det_{\mathcal{B}}(\lambda \vec{u} + \mu \vec{v}, \vec{w}) = \lambda \det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{w}) + \mu \det_{\mathcal{B}}(\vec{v}, \vec{w})$$

$$\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \lambda \vec{v} + \mu \vec{w}) = \lambda \det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{v}) + \mu \det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{w})$$

# Le déterminant dans une b.o.n.d.

Dans un repère  $(O; \mathcal{B})$  avec  $\mathcal{B}$  base orthonormée directe.

## Propriété.

Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont deux vecteurs non nuls, on a

$$\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{v}) = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \sin(\vec{u}, \vec{v})$$

**Exemple :** Dans un exercice précédent :

$$\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{w} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \rightarrow \|\vec{u}\| = \sqrt{5}, \quad \|\vec{w}\| = \sqrt{10}, \quad \cos(\vec{u}, \vec{w}) = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

On calcule

$$\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{w}) = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 2 \times 3 - 1 \times 1 = 5$$

Or

$$\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{w}) = \|\vec{u}\| \|\vec{w}\| \sin(\vec{u}, \vec{w})$$
$$5 = \sqrt{5} \sqrt{10} \sin(\vec{u}, \vec{w}) \Rightarrow \sin(\vec{u}, \vec{w}) = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

Finalement

$$(\vec{u}, \vec{w}) = \frac{\pi}{4}$$



## Propriété.

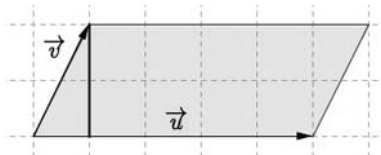
La valeur absolue du déterminant  $|\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{v})|$  ne dépend pas de la base  $\mathcal{B}$  choisie tant qu'elle est orthonormale.

Si  $\mathcal{B}$  et  $\mathcal{B}'$  sont deux bases orthonormales, une directe et une indirecte, alors le signe de  $\det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{v})$  et de  $\det_{\mathcal{B}'}(\vec{u}, \vec{v})$  seront opposés (même valeur mais signe opposé).

## Propriété.

Dans une b.o.n du plan,  $|\det(\vec{u}, \vec{v})|$  est l'aire du parallélogramme porté par  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

## Démonstration.



## Et il en reste quoi ?

- ① Si  $\vec{u}$  est de longueur 5,  $\vec{v}$  de longueur 2 et l'angle  $(\vec{u}, \vec{v}) = -\frac{\pi}{4}$ , combien vaut le produit scalaire de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  ?
- ② Si  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$ , que peut-on en déduire ?
- ③ Dans un triangle  $ABC$  rectangle en  $B$ , calculer le produit scalaire  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$  avec les longueurs algébriques.
- ④  $\begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = ?$
- ⑤  $\begin{vmatrix} 3 & 5 \\ -2 & 3 \end{vmatrix} = ?$
- ⑥ Si  $\det(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = 0$ , que dire de  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$  ? Et des trois points  $A, B, C$  ?

## Réponses.

- ① Si  $\vec{u}$  est de longueur 5,  $\vec{v}$  de longueur 2 et l'angle  $(\vec{u}, \vec{v}) = -\frac{\pi}{4}$ , le produit scalaire de  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 5 \times 2 \times \frac{\sqrt{2}}{2} = 5\sqrt{2}$
- ② Si  $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$ , alors  $\vec{a}$  et  $\vec{b}$  sont orthogonaux.
- ③ Dans un triangle  $ABC$  rectangle en  $B$ , le projeté orthogonal de  $C$  sur  $AB$  est  $B$ , donc le produit scalaire  $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB^2$
- ④  $\begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix} = 9$
- ⑤  $\begin{vmatrix} 3 & 5 \\ -2 & 3 \end{vmatrix} = 19$
- ⑥ Si  $\det(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = 0$ , alors  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{AC}$  sont colinéaires.  $A, B, C$  sont alignés.